

©2001. И.Н. Гашененко, Е.Ю. Кучер

АНАЛИЗ ИЗОЭНЕРГЕТИЧЕСКИХ ПОВЕРХНОСТЕЙ ДЛЯ ТОЧНЫХ РЕШЕНИЙ ЗАДАЧИ О ДВИЖЕНИИ ТВЕРДОГО ТЕЛА

Указан топологический тип трехмерных интегральных многообразий, которым принадлежат все известные точные решения уравнений Эйлера–Пуассона. В фазовом пространстве задачи построена двумерная поверхность сечения Пуанкаре и выполнен компьютерный анализ траекторной структуры динамической системы в окрестности исследуемых частных решений.

Введение. Рассмотрим уравнения движения тяжелого твердого тела с закрепленной точкой

$$A\dot{\boldsymbol{\omega}} = A\boldsymbol{\omega} \times \boldsymbol{\omega} + \mathbf{r} \times \boldsymbol{\nu}, \quad \dot{\boldsymbol{\nu}} = \boldsymbol{\nu} \times \boldsymbol{\omega}, \quad (1)$$

где $A = \text{diag}(A_1, A_2, A_3)$, $\boldsymbol{\omega}$ – угловая скорость тела в подвижном базисе, $\boldsymbol{\nu}$ – единичный вектор вертикали, \mathbf{r} – вектор, направленный из неподвижной точки к центру масс тела. Известными интегралами (1) являются

$$H = \frac{1}{2} A\boldsymbol{\omega} \cdot \boldsymbol{\omega} - \mathbf{r} \cdot \boldsymbol{\nu} = h, \quad G = A\boldsymbol{\omega} \cdot \boldsymbol{\nu} = g, \quad I = \boldsymbol{\nu} \cdot \boldsymbol{\nu} = 1. \quad (2)$$

Выделим в фазовом пространстве $\mathbb{R}^6(\boldsymbol{\omega}, \boldsymbol{\nu})$ трехмерное компактное подмножество

$$\mathcal{Q}_{h,g}^3 = \{H = h, G = g, I = 1\} \subset \mathbb{R}^6(\boldsymbol{\omega}, \boldsymbol{\nu}),$$

которое инвариантно относительно фазового потока динамической системы (1). Принимая во внимание гамильтоновость уравнений (1) на поверхности уровней интегралов G, I , будем называть $\mathcal{Q}_{h,g}^3$ изоэнергетической поверхностью [1,2]. Траектории динамической системы (1) проще изучать не во всем фазовом пространстве, а на регулярных изоэнергетических поверхностях, которые имеют малую размерность и простую топологическую структуру. Векторное соотношение

$$F = (A\boldsymbol{\omega} \times \boldsymbol{\nu}) \cdot \mathbf{r} = 0$$

выполняется на непустом множестве точек любой траектории системы (1), поэтому выберем компактное подмножество

$$\mathcal{P}_{h,g}^2 = \{H = h, G = g, I = 1, F = 0\} \subset \mathbb{R}^6(\boldsymbol{\omega}, \boldsymbol{\nu})$$

в качестве двумерной вспомогательной поверхности (сечения Пуанкаре), которая позволит нам получить первичную информацию о расположении траекторий на $\mathcal{Q}_{h,g}^3$. Можно показать, что $\mathcal{P}_{h,g}^2$ состоит из множества критических точек гладкого отображения $p|_{\mathcal{Q}^3}$, где $p : (\boldsymbol{\omega}, \boldsymbol{\nu}) \mapsto \boldsymbol{\omega}$ – проекция. Отметим некоторые важные свойства этой поверхности. Замкнутая ориентируемая компонента поверхности $\mathcal{P}_{h,g}^2$ разбивает связную компоненту неособого ориентируемого 3-многообразия $\mathcal{Q}_{h,g}^3$ на два полных кренделя одинакового рода. Внутри каждой связной компоненты $\mathcal{Q}_{h,g}^3$ расположена только одна компонента

$\mathcal{P}_{h,g}^2$. Почти любая фазовая траектория пересекает поверхность сечения $\mathcal{P}_{h,g}^2$. Исключением являются равномерные вращения и несколько известных периодических траекторий, которые целиком принадлежат $\mathcal{P}_{h,g}^2$.

Возможность существования периодических траекторий на $\mathcal{Q}_{h,g}^3$ обсуждалась многими авторами. Например, в работе В.В.Козлова [3] доказана следующая теорема:

Уравнения задачи о вращении твердого тела с неподвижной точкой при фиксированных значениях постоянной площадей g и энергии $h > \max(\frac{1}{2}g^2/(A\nu \cdot \nu) - \mathbf{r} \cdot \nu)$ имеют хотя бы одно периодическое движение. Если $g = 0$, то при всех $h > \max(-\mathbf{r} \cdot \nu)$ уравнения (1) имеют не менее шести различных периодических траекторий (их проекции на сферу Пуассона – три различные замкнутые несамопересекающиеся кривые).

В некоторых частных случаях эта теорема может быть подтверждена нетривиальными примерами – частными периодическими решениями уравнений (1), для которых известны алгебраические инвариантные соотношения. “Используя, например, один результат В.А.Стеклова можно доказать существование периодических решений на всех совместных некритических уровнях интегралов энергии и момента (а не только при достаточно больших значениях h), если центр масс тела лежит на оси инерции.”[3, с.51]

Заметим, что последнее утверждение нуждается в уточнении: во-первых, полученное В.А.Стекловым в 1899 г. периодическое решение существует только при достаточно больших значениях h и $g = 0$, поэтому ссылка в [3] не верна и, конечно, имеется в виду другой результат, полученный почти одновременно В.А.Стекловым и Д.Н.Бобылевым в 1896 г.; во-вторых, решение Бобылева–Стеклова также существует не при любых допустимых значениях h, g . Далее мы докажем, что при выполнении неравенства $h \leq g^2/(2A_1) - |r_1|$ решения Бобылева–Стеклова не существует.

Если гамильтонова система интегрируема при помощи боттовского интеграла на некоторой фиксированной трехмерной изоэнергетической поверхности $\mathcal{Q}_{h,g}^3$, тогда точные нижние оценки числа устойчивых периодических решений могут быть получены из топологических соображений (см. [1, гл.4,§1]). Кроме того, для интегрируемых случаев Эйлера, Лагранжа, Ковалевской и Горячева–Чаплыгина имеется детальная классификация, основанная на изучении бифуркационных диаграмм и построении топологических инвариантов (молекул) А.Т.Фоменко, которая позволяет указать точное число предельных циклов и изолированных периодических решений на любой поверхности $\mathcal{Q}_{h,g}^3$. Во всех перечисленных случаях $\mathcal{Q}_{h,g}^3$ имеют не слишком сложную структуру: от двух до восьми периодических траекторий (критических окружностей) могут принадлежать каждой связной компоненте этого 3-многообразия [2].

1. Бифуркации поверхностей $\mathcal{Q}_{h,g}^3, \mathcal{P}_{h,g}^2$. Если центр масс тела принадлежит главной оси инерции ($r_2 = r_3 = 0$), тогда критические значения отображения $H \times G : S^2 \times \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2(h, g)$ образуют бифуркационное множество $\Sigma \subset \mathbb{R}^2(h, g)$, состоящее из четырех плоских кривых:

$$h = \frac{1}{2} \frac{g^2}{A_1} \pm |r_1|, \quad (3^1)$$

$$h = \frac{1}{2} \frac{A_i}{\sigma^2} + \frac{3}{2} \sigma^2 \sigma_*, \quad g = \frac{A_i}{\sigma} + \sigma^3 \sigma_*, \quad \sigma^2 \leq \frac{|r_1|}{|\sigma_*|}, \quad (3^2)$$

где $\sigma_* = \frac{r_i^2}{(A_1 - A_i)}$, $i = 2, 3$. Бифуркации поверхностей $\mathcal{Q}_{h,g}^3$ в этом случае полностью исследованы в работе [4]. Область изменения параметров $(\alpha, \beta) = (A_2 A_1^{-1}, A_3 A_1^{-1})$ рас-

положена в первом квадранте и ограничена прямыми

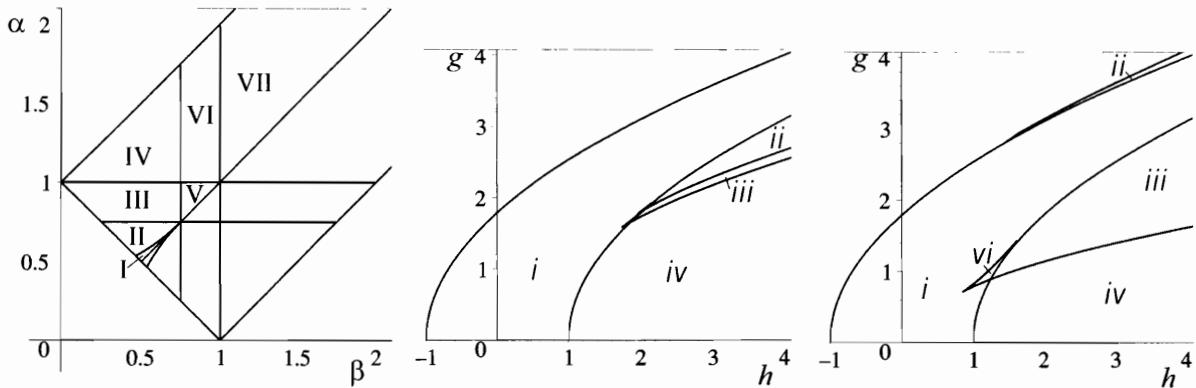
$$\{\beta = \alpha + 1, \alpha \in [0, \infty)\} \cup \{\beta = \alpha - 1, \alpha \in [1, \infty)\} \cup \{\beta = 1 - \alpha, \alpha \in (0, 1)\}.$$

Для любой точки этой области можно построить кривые (3) на $\mathbb{R}^2(h, g)$. Множество

$$\{\alpha = 1, \beta \in (0, 2)\} \cup \{\beta = 1, \alpha \in (0, 2)\} \cup \{\alpha = \frac{3}{4}, \beta \in \left(\frac{1}{4}, \frac{7}{4}\right)\} \cup \{\beta = \frac{3}{4}, \alpha \in \left(\frac{1}{4}, \frac{7}{4}\right)\} \cup$$

$$\cup \{\alpha = \beta > \frac{1}{2}\} \cup \{\alpha = \frac{(9 - 8\beta)}{(5 - 4\beta)^2}, \beta \in \left(\beta_0, \frac{3}{4}\right)\} \cup \{\beta = \frac{(9 - 8\alpha)}{(5 - 4\alpha)^2}, \alpha \in \left(\alpha_0, \frac{3}{4}\right)\},$$

где $\alpha_0 = \beta_0 \approx 0.4647$, делит плоскость $\mathbb{R}^2(\alpha, \beta)$ на подобласти I-VII с различными типами бифуркационных диаграмм (рис. 1). Полный список неособых интегральных многообразий $\mathcal{Q}_{h,g}^3$ получен С.Б.Каток [4]. Заметим, что в самом общем случае неособые поверхности $\mathcal{Q}_{h,g}^3$ рассматриваемой задачи являются связными или состоят из нескольких (двух или трех [5]) связных компонент, которые бывают (в зависимости от значений h, g) только следующих четырех видов: $\mathbb{RP}^3, S^3, S^1 \times S^2$ и $K^3 = (S^1 \times S^2) \# (S^1 \times S^2)$. Представленное в виде связной суммы многообразие K^3 можно также получить из сферы S^3 приклеиванием двух “ручек”[6, с.345].



$$a) \alpha = A_2 A_1^{-1}, \beta = A_3 A_1^{-1}$$

$$b) \alpha = 0.565, \beta = 0.506 \text{ (II)}$$

$$c) \alpha = 1.2, \beta = 0.201 \text{ (IV)}$$

Рис. 1. Примеры бифуркационных диаграмм. Случай $r_2 = r_3 = 0$.

Если центр масс волчка лежит в главной плоскости (например, пусть $r_3 = 0$), тогда бифуркационные кривые имеют следующий вид:

$$h = \frac{A_2 r_1 \sigma^3 + (3A_2 - 2A_1)r_2 \sigma^2 + (3A_1 - 2A_2)r_1 \sigma + A_1 r_2}{2(A_1 - A_2)\sigma(\sigma^2 + 1)^{\frac{1}{2}}}, \quad (4^1)$$

$$g = \frac{(A_1 + A_2 \sigma^2)(r_1 \sigma + r_2)^{\frac{1}{2}}}{\sigma^{\frac{1}{2}}(A_1 - A_2)^{\frac{1}{2}}(\sigma^2 + 1)^{\frac{3}{4}}},$$

где $\sigma \in (-\infty, -r_2 r_1^{-1}] \cup [-r_2 r_1^{-1}, 0) \cup (0, \infty)$, и

$$h = \frac{1}{2} \frac{A_3}{\sigma^2} + \frac{3}{2} \sigma^2 \sigma_*, \quad g = \frac{A_3}{\sigma} + \sigma^3 \sigma_*, \quad |\sigma| \leq \sigma_0^{-\frac{1}{4}}, \quad (4^2)$$

где

$$\sigma_* = \frac{r_1^2}{(A_1 - A_3)} + \frac{r_2^2}{(A_2 - A_3)}, \quad \sigma_0 = \frac{r_1^2}{(A_1 - A_3)^2} + \frac{r_2^2}{(A_2 - A_3)^2}.$$

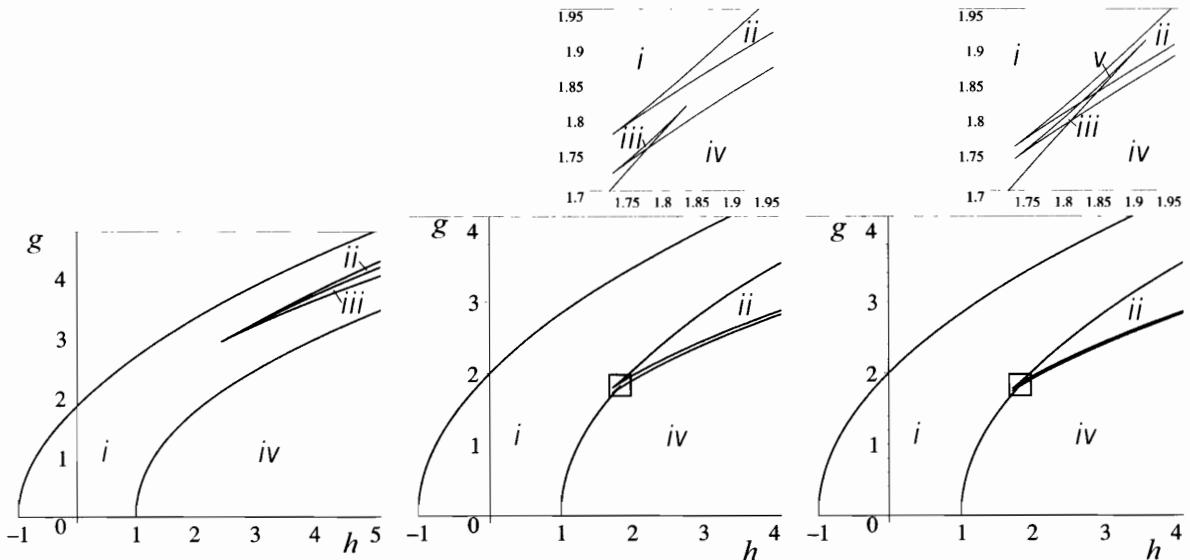
Такая запись бифуркационного множества позволяет дополнить начатое в работе [5] исследование случая $r_3 = 0$. Особые точки кривой (4¹) найдем из условий $\frac{dh}{d\sigma} = \frac{dl}{d\sigma} = 0$. Так как выполняется равенство $l \frac{dl}{d\sigma} = (\sigma^2 + 1)^{-1}(A_1 + A_2\sigma^2) \frac{dh}{d\sigma}$, получим одно уравнение для параметра σ :

$$\alpha\sigma^5 + (4\alpha - 3)\sigma^3 + (3\alpha - 4)r_*\sigma^2 - r_* = 0, \quad (5)$$

где $r_* = r_2 r_1^{-1}$, $\alpha = A_2 A_1^{-1}$. Число особых точек кривой (4¹) зависит от числа действительных корней этого уравнения. Можно показать, что уравнение (5) с действительными коэффициентами имеет не более трех действительных корней (вычислим число перемен знаков у коэффициентов полинома и применим, например, теорему Декарта). Это свойство позволяет разделить значения параметров (α, r_*) , при которых кривая (4¹) имеет одну либо три особые точки. Приравнивая нулю дискриминант уравнения (5)

$$\alpha(3\alpha - 4)^5 r_*^4 + c(\alpha)r_*^2 - (4\alpha - 3)^5 = 0, \quad (6)$$

где $c(\alpha) = 256(\alpha^6 + 1) - 2700(\alpha^4 + 1)\alpha + 8268(\alpha^2 + 1)\alpha^2 - 11650\alpha^3$, получим уравнение разделяющей кривой на плоскости параметров (α, r_*) . Анализ особых точек приведенного потенциала на сфере Пуассона позволяет описать топологию $\mathcal{Q}_{h,g}^3$ по стандартной схеме [4,5,2]. На рис. 2 показаны основные типы бифуркационных диаграмм для случая $A_1 > A_3 > A_2$, $r_*^2 > (\beta - \alpha)$. Полный список неособых поверхностей $\mathcal{Q}_{h,g}^3$ содержит пять типов 3-многообразий: i) S^3 , ii) $S^3 \cup S^3$, iii) $S^1 \times S^2$, iv) $\mathbb{R}P^3$, v) $S^3 \cup (S^1 \times S^2)$.



a) $\alpha = 0.7, \beta = 0.85, r_* = 1.2$ b) $\alpha = 0.5, \beta = 0.5005, r_* = 0.04$ e) $\alpha = 0.5, \beta = 0.50005, r_* = 0.01$

Рис. 2. Бифуркационные диаграммы. Случай $A_1 > A_3 > A_2$, $r_3 = 0$.

Топология поверхности $\mathcal{P}_{h,g}^2$ и ее расположение внутри многообразия $\mathcal{Q}_{h,g}^3$ меняются при изменении параметров тела и констант h, g . Бифуркационное множество и кривые

$$g^2(A^{-1}\mathbf{r} \cdot \mathbf{r}) - 2|\mathbf{r}|^2(h \pm |\mathbf{r}|) = 0, \quad (7)$$

$$8h^3 - 27g^2(A^{-1}\mathbf{r} \cdot \mathbf{r}) = 0 \quad (8)$$

разделяют плоскость $\mathbb{R}^2(h, g)$ на конечное число связных областей, внутри которых сохраняется топологический тип поверхности $\mathcal{P}_{h,g}^2$. С учетом физических ограничений на фазовые переменные следует положить в (8)

$$\frac{3(A^{-1}\mathbf{r} \cdot \mathbf{r})}{2|A^{-1}\mathbf{r}|} \leq h \leq \frac{3}{2}|\mathbf{r}|.$$

Детальное описание топологии и бифуркаций поверхностей $\mathcal{P}_{h,g}^2$ дано в статье И.Н.Гашененко и П.Рихтера “Enveloping surfaces and admissible velocities of the heavy spinning top”(в печати). Каждая связная компонента неособой поверхности $\mathcal{P}_{h,g}^2$ является двумерным компактным многообразием M_m^2 рода $m \geq 0$ (сферой с m “ручками”), а число m в данной задаче не превосходит четырех. Проекции поверхностей $\mathcal{P}_{h,g}^2$ на подвижное пространство угловых скоростей исследованы в работах [7,8], там же предложена схема изучения проекций $\mathcal{P}_{h,g}^2$ на сферу Пуассона.

2. Частные решения. Центр масс принадлежит главной оси инерции. Переходим к краткому описанию всех известных частных решений уравнений Эйлера–Пуассона. Более детальные сведения о точных решениях динамики твердого тела и физических параметрах, при которых эти решения существуют, имеются в монографиях [9–11]. Функциональная зависимость констант h, g от параметров A_i, r_i для некоторых частных решений изучена А.А.Богоявлесским и А.И.Докшевичем, на основе этих результатов далее будут указаны типы поверхностей $\mathcal{Q}_{h,g}^3$, несущих периодические траектории. Результаты компьютерного моделирования точных решений представлены на рис. 3–6. Вычисления проводились по следующей схеме: строились периодические решения и типичные траектории на неособых поверхностях $\mathcal{Q}_{h,g}^3$, находились точки пересечения этих траекторий с $\mathcal{P}_{h,g}^2$, поверхности $\mathcal{P}_{h,g}^2 \subset \mathbb{R}^6(\boldsymbol{\omega}, \boldsymbol{\nu})$ проектировались на сферу $S^2 = \{|\boldsymbol{\nu}| = 1\}$. Почти все точки сферы имеют два прообраза на $\mathcal{P}_{h,g}^2$, поэтому на рисунках показаны две копии S^2 (точнее, их проекции на $\mathbb{R}^2(\nu_1, \nu_2)$). В случае $g = 0$ изображена только одна копия, так как вторая ей идентична. Центр масс тела принадлежит одной из двух ортогональных осей, изображенных на этих рисунках.

Случай Бобылева–Стеклова. Пусть $A_1 = 2A_3$, $A_2 = \gamma A_3$, $\gamma \in (1, 3)$, $r_2 = r_3 = 0$. Д.Н.Бобылев и В.А.Стеклов независимо нашли при указанных ограничениях на распределение масс в твердом теле семейство частных решений уравнений Эйлера–Пуассона. В этом случае инвариантное многообразие задано следующими соотношениями

$$\omega_1 = a_0, \quad \omega_2 = 0, \quad \nu_1 = \zeta_0 + \zeta_1 \omega_3^2,$$

$$\nu_2^2 = \eta_0 + \eta_1 \omega_3^2 + \eta_2 \omega_3^4, \quad \nu_3 = \xi_0 \omega_3,$$

где $a_0, \zeta_i, \eta_i, \xi_0$ зависят от γ и двух свободных констант h, g . Зависимость ω_3 от времени выражена эллиптической функцией Якоби, а величины ω_1, ω_2 от времени не зависят.

ТЕОРЕМА. Если константы h, g связаны неравенством $h \leq g^2/(2A_1) - |r_1|$, тогда на многообразии $\mathcal{Q}_{h,g}^3$ не существует решения Бобылева–Стеклова.

Доказательство. На единичной сфере Пуассона допустимыми являются те и только те точки, в которых приведенный потенциал задачи

$$U_g = \frac{g^2}{2(A\boldsymbol{\nu} \cdot \boldsymbol{\nu})} - (\mathbf{r} \cdot \boldsymbol{\nu})$$

удовлетворяет неравенству $U_g \leq h$. Предположим, что условие $h \leq g^2/(2A_1) - |r_1|$ выполняется и $\mathcal{Q}_{h,g}^3$ не пусто. Непустые интегральные многообразия существуют, например, при $A_2 > A_1 = 2A_3$, $r_2 = r_3 = 0$ (см. на рис. 1, в область *ii*). Тогда в точках пересечения плоскости $\nu_2 = 0$ со сферой $|\boldsymbol{\nu}| = 1$ должно выполняться неравенство $U_g|_{\nu_2=0} \leq g^2/(2A_1) - |r_1|$, то есть

$$0 \leq \frac{g^2}{2A_1} \frac{(1 - \nu_1^2)}{(1 + \nu_1^2)} \leq |r_1|(\nu_1 - 1) \leq 0.$$

Следовательно, при заданных параметрических ограничениях фазовые траектории могут пересекать гиперплоскость $\nu_2 = 0$ только если $\nu_1 = 1$, но для семейства решений Бобылева–Стеклова получаем противоречие: в моменты времени, когда величина $|\omega_3|$ достигает максимального значения, имеем $\nu_2 = 0$, $\nu_3 \neq 0$, $\nu_1 \neq 1$. Таким образом, решение Бобылева–Стеклова существует не на всех совместных уровнях интегралов энергии и момента, а только при достаточно больших значениях $h > g^2/(2A_1) - |r_1|$. \square

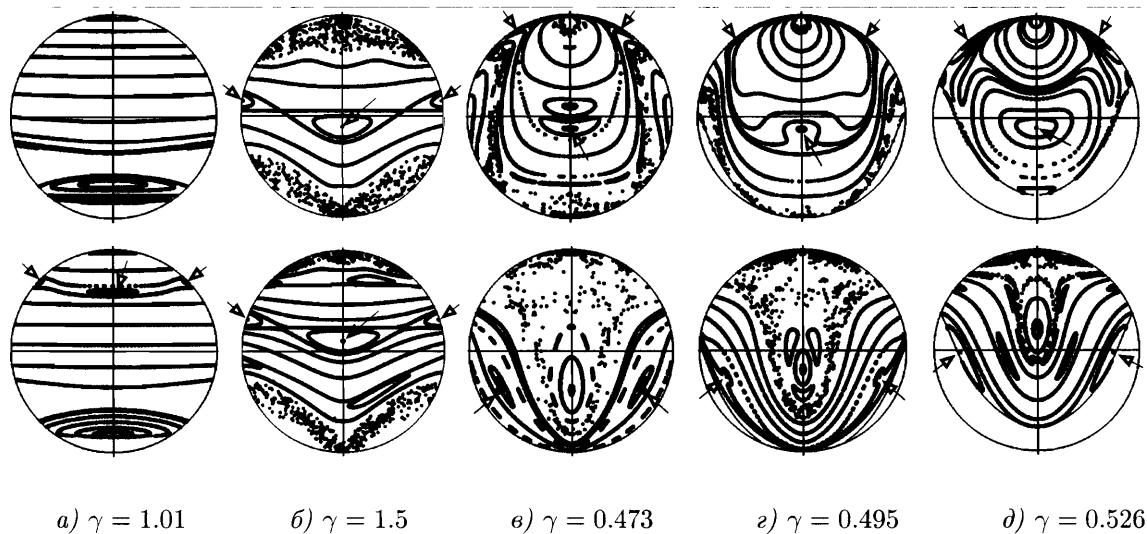


Рис. 3. Сечения поверхностей $\mathcal{Q}_{h,g}^3$ для случаев Бобылева–Стеклова (а, б) и Ковалевского (в, г, д).

Вектор угловой скорости $\boldsymbol{\omega}$ вычерчивает в теле отрезок прямой, параллельный третьей координатной оси. Границные точки этого отрезка определяются корнями уравнения $\eta_0 + \eta_1\omega_3^2 + \eta_2\omega_3^4 = 0$, или

$$A_1^2\omega_3^4 + 8A_1(A_1\omega_1^2 - h)\omega_3^2 + 4A_1^2\omega_1^4 - 16hA_1\omega_1^2 + 16(h^2 - r_1^2) = 0, \quad (9)$$

которое имеет по крайней мере два действительных корня [9, с.81]. Постоянная величина ω_1 является действительным корнем уравнения

$$A_1^2\omega_1^3 - 2hA_1\omega_1 - 2gr_1 = 0. \quad (10)$$

На фиксированной связной компоненте поверхности $\mathcal{Q}_{h,g}^3$ могут лежать несколько периодических траекторий решения Бобылева–Стеклова. Число действительных решений уравнений (9), (10) при заданных параметрах A_1, r_1, h, g равно удвоенному числу этих траекторий на $\mathcal{Q}_{h,g}^3$. По старшим степеням полиномов (9), (10) устанавливаем, что число

траекторий не превосходит шести, но более точный анализ показал, что 12 действительных решений система (9), (10) не имеет. Следовательно, при изменении параметров тела в допустимых интервалах число траекторий меняется от 1 до 5. Например, в интегрируемом случае С.В.Ковалевской ($A_1 = A_2 = 2A_3$) на каждой связной компоненте $\mathcal{Q}_{h,g}^3$ существуют от 1 до 5 траекторий рассматриваемого семейства точных решений. Точки пересечения периодических фазовых траекторий с поверхностью сечения $\mathcal{P}_{h,g}^2$ найдем из условия $F = 0$, то есть $\omega_3\nu_2 = 0$. Если траектория угловой скорости пересекает первую координатную ось, несущую центр масс тела, тогда имеем четыре точки на $\mathcal{P}_{h,g}^2$; если $\omega_3(t)$ сохраняет знак, тогда фазовая траектория пересекает $\mathcal{P}_{h,g}^2$ в двух точках.

Поворот координатных осей подвижного базиса сводит случай $A_1 = 2A_2$ к уже рассмотренному решению. Полученная информация о частных решениях помещена в табл. 1, 2. В них указаны: топологический тип связных компонент $\mathcal{Q}_{h,g}^3$ и $\mathcal{P}_{h,g}^2$; параметры, характеризующие поверхности $\mathcal{Q}_{h,g}^3$, $\mathcal{P}_{h,g}^2$; число циклов, которые делает периодическая траектория, последовательно возвращаясь на $\mathcal{P}_{h,g}^2$ (один цикл соответствует дуге траектории между двумя последовательными максимумами функции $|A\omega(t)|$); число траекторий данного решения на одной компоненте $\mathcal{Q}_{h,g}^3$; номера тех областей на рис. 1, а, которым принадлежат параметры (α, β) рассматриваемого семейства решений.

Случай Стеклова. Если центр масс тела принадлежит главной оси ($r_2 = r_3 = 0$) и выполняется неравенство $(A_1 - 2A_2)(A_1 - 2A_3) < 0$, тогда частное решение задано соотношениями

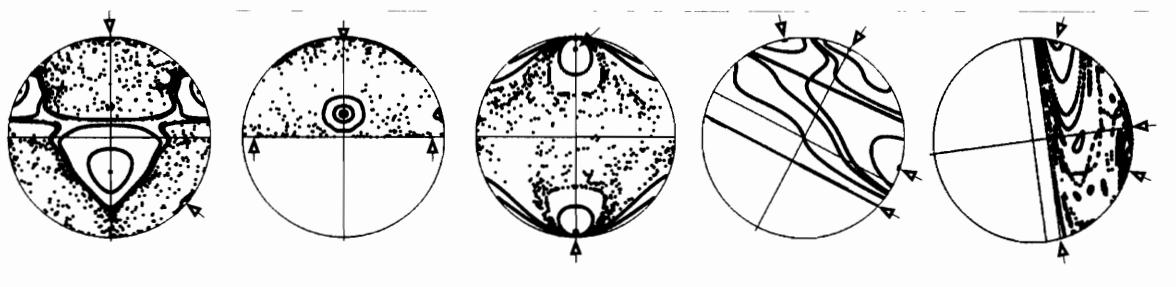
$$\omega_2^2 = a_0 + a_1\omega_1^2, \quad \omega_3^2 = b_0 + b_1\omega_1^2,$$

$$\nu_1 = \zeta_0 + \zeta_1\omega_1^2, \quad \nu_2 = \eta_0\omega_1\omega_2, \quad \nu_3 = \xi_0\omega_1\omega_3.$$

Функция $\omega_1(t)$ является эллиптической функцией Якоби. Интегральные константы имеют следующий вид

$$g = 0, \quad h = \left| r_1 + \frac{A_1^2 r_1}{2(A_1 - A_2)(A_3 - A_1)} \right| \in (|r_1|, \infty).$$

Зависящие от параметров значения (h, g) не принадлежат кривым (3), (7), (8), поэтому поверхности $\mathcal{Q}_{h,g}^3$, $\mathcal{P}_{h,g}^2$ не изменяют свой топологический тип. Двухпараметрическое семейство периодических решений Стеклова существуют только на тех $\mathcal{Q}_{h,g}^3$, которые диффеоморфны проективному пространству \mathbb{RP}^3 , а поверхность $\mathcal{P}_{h,g}^2$ всегда есть тор. На каждой поверхности $\mathcal{Q}_{h,g}^3$ расположены две траектории этого семейства.



a) $\alpha = 0.68, \beta = 0.38$ б) $\gamma = 1.59$ в) $\gamma \approx 0.475$ г) $\alpha = 0.6, \beta = 0.87$ д) $\alpha = 0.3, \beta = 0.97$

Рис. 4. Сечения поверхностей $\mathcal{Q}_{h,g}^3$ для случаев Стеклова (а), Чаплыгина (б), Докшевича (в) и Гессса-Докшевича (г,д).

Случай Горячева. Для тела с параметрами $A_3 = \gamma A_2$, $A_1 = \frac{16\gamma(1-\gamma)}{(9-8\gamma)} A_2$, $\gamma \in (\frac{3}{8}, \frac{1}{2})$, $r_2 = r_3 = 0$ известны следующие инвариантные соотношения

$$\omega_2^2 = a_0 + a_1 \omega_1^2, \quad \omega_3^2 = b_0 + b_1 \omega_1^2 + b_2 \omega_1^4,$$

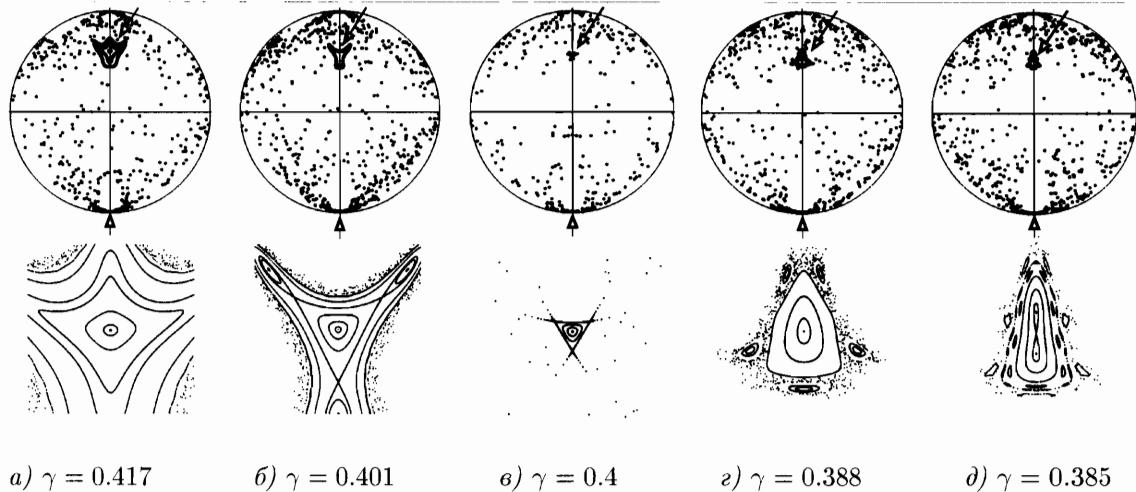
$$\nu_1 = \zeta_0 + \zeta_1 \omega_1^2 + \zeta_2 \omega_1^4, \quad \nu_2 = (\eta_0 + \eta_1 \omega_1^2) \omega_1 \omega_2, \quad \nu_3 = \xi_0 \omega_1 \omega_3,$$

которые определяют две замкнутые траектории на фиксированной поверхности уровня интегралов (2). Константы интегралов имеют вид

$$g = 0, \quad h = \left[\frac{|r_1|}{(2-4\gamma)} + \frac{|r_1|}{(3-4\gamma)} + \frac{|r_1|}{(6-4\gamma)} \right] \in \left(\frac{26}{9} |r_1|, \infty \right).$$

Топология поверхностей $\mathcal{Q}_{h,g}^3, \mathcal{P}_{h,g}^2$ не зависит от параметра γ . Переменная $z = \omega_1^2$ является Якоби эллиптической функцией времени.

Траекторная структура фазового пространства в окрестности решения Горячева качественно меняется с изменением γ : начиная с $\gamma = 0.5$ все близкие траектории лежат на концентрических инвариантных торах, стягивающихся к замкнутой кривой (см. рис. 5, a); уменьшение γ приводит к появлению неустойчивой периодической траектории, которая типична для резонанса 3:1 (см. рис. 5, б и рис. 239 в книге [6]); при $\gamma = 0.385$ решение принадлежит сепаратрисной поверхности (ее сечение – “восьмерка” на рис. 5, д), по терминологии [1,2] здесь два атома A перестраиваются в атом B ; дальнейшее уменьшение γ приводит к разрушению сепаратрисной поверхности, появлению регулярных “островов” и хаотических траекторий даже в малой окрестности решения Горячева.



a) $\gamma = 0.417$ b) $\gamma = 0.401$ c) $\gamma = 0.4$ d) $\gamma = 0.388$ e) $\gamma = 0.385$

Рис. 5. Сечения поверхностей $\mathcal{Q}_{h,g}^3$, несущих решение Горячева.

Случай Чаплыгина. Пусть $A_2 = \gamma A_1$, $A_3 = \frac{9(2\gamma-1)}{2(16\gamma-9)} A_1$, $\gamma \in \left(\frac{3}{2}, \frac{17+\sqrt{73}}{16} \right)$, $r_2 = r_3 = 0$, тогда следующая система независимых соотношений

$$\omega_2^2 = a_0 \omega_1^{\frac{2}{3}} + a_1 \omega_1^2, \quad \omega_3^2 = b_0 \omega_1^{\frac{2}{3}} + b_1 \omega_1^2,$$

$$\nu_1 = \zeta_0 \omega_1^{\frac{2}{3}} + \zeta_1 \omega_1^2, \quad \nu_2 = \left(\eta_0 + \eta_1 \omega_1^{-\frac{4}{3}} \right) \omega_1 \omega_2, \quad \nu_3 = \left(\xi_0 + \xi_1 \omega_1^{-\frac{4}{3}} \right) \omega_1 \omega_3$$

определяет две инвариантные кривые на фиксированной трехмерной поверхности уровня $Q^3 = \{H = 0, G = 0, I = 1\}$, которая диффеоморфна S^3 . Переменная $z = \omega_1^{\frac{2}{3}}$ связана со временем гиперэллиптической квадратурой. В окрестности решения Чаплыгина фазовые траектории имеют неустойчивое поведение. По результатам компьютерного анализа обе инвариантные кривые являются предельными циклами и принадлежат одной двумерной поверхности, которая расположена рядом с областью хаотических движений. Анализ этих движений будет проведен в отдельной работе. Без детализации на рис. 4, б стрелками показано расположение точек, принадлежащих данному периодическому решению, на поверхности сечения.

Случай Ковалевского. Пусть $A_3 = \gamma A_2, A_1 = \frac{18\gamma(1-\gamma)}{(10-9\gamma)} A_2, \gamma \in (\frac{10}{27}, \gamma_*), \gamma_* \approx 0.6219, r_2 = r_3 = 0$, тогда частное решение задано соотношениями

$$\begin{aligned} \omega_2^2 &= a_0 + a_1\omega_1 + a_2\omega_1^2, \quad \omega_3^2 = b_0 + b_1\omega_1 + b_2\omega_1^2 + b_3\omega_1^3, \\ \nu_1 &= \zeta_0 + \zeta_1\omega_1 + \zeta_2\omega_1^2 + \zeta_3\omega_1^3, \\ \nu_2 &= (\eta_0 + \eta_1\omega_1 + \eta_2\omega_1^2) \omega_2, \quad \nu_3 = (\xi_0 + \xi_1\omega_1) \omega_3. \end{aligned}$$

Зависимость $\omega_1(t)$ выражена гиперэллиптической квадратурой. Существует однопараметрическое семейство поверхностей $Q_{h,g}^3$, которым принадлежит решение Н.Ковалевского. Тип этих поверхностей меняется при изменении параметра γ . В этом случае неособыми изоэнергетическими поверхностями являются $\mathbb{R}P^3, S^1 \times S^2, S^3$, они соответствуют $\gamma \in (\frac{10}{27}, \gamma_1) \cup (\gamma_1, \gamma_2) \cup (\gamma_2, \gamma_*)$, где $\gamma_1 \approx 0.48327, \gamma_2 \approx 0.49769$. Для $\gamma \in (\gamma_1, \gamma_2)$ поверхность $P_{h,g}^2$ является сферой с тремя “ручками”. Явная зависимость h, g от γ выражается с помощью громоздких формул. Дуга кривой на плоскости $\mathbb{R}^2(h, g)$ пересекает две бифуркационные кривые и соединяет точки $(2.269, 0.808)$ и $(0.848, 1.885)$. При $\gamma \rightarrow \gamma_*$ решение стремится к устойчивому равномерному вращению вокруг вертикали.

Случай Коносевича-Поздняковича. Пусть $A_3 = \gamma A_1, A_2 = \frac{4(2\gamma-1)}{(17\gamma-8)} A_1, \gamma = \gamma_1 \cup \gamma_2, \gamma_1 \approx 0.4119, \gamma_2 \approx 0.7082, r_2 = r_3 = 0$, тогда решение задано следующими соотношениями

$$\begin{aligned} \omega_1 &= a_0 + a_1 \cos \varphi + a_2 \cos 2\varphi, \quad \omega_2 = b_0 \sin \varphi + b_1 \sin 2\varphi, \\ \omega_3^2 &= c_0 + c_1 \cos \varphi + c_2 \cos 2\varphi + c_3 \cos 3\varphi + c_4 \cos 4\varphi, \\ \nu_1 &= \zeta_0 + \zeta_1 \cos \varphi + \zeta_2 \cos 2\varphi + \zeta_3 \cos 3\varphi + \zeta_4 \cos 4\varphi, \\ \nu_2 &= \eta_0 \sin \varphi + \eta_1 \sin 2\varphi + \eta_2 \sin 3\varphi + \eta_3 \sin 4\varphi, \\ \nu_3 &= (\xi_0 + \xi_1 \cos \varphi + \xi_2 \cos 2\varphi) \omega_3, \end{aligned}$$

где переменная $z = \cos \varphi$ связана со временем гиперэллиптической квадратурой. Это решение существует для двух наборов параметров, которые выпишем в явном виде:

- 1) $(A_1, A_2, A_3) \approx (2.4277, 1.7151, 1.0), r_1 = 1.0, h \approx 3.0954, g \approx 3.1383;$
- 2) $(A_1, A_2, A_3) \approx (1.4121, 0.5822, 1.0), r_1 = 1.0, h \approx 3.0672, g \approx 2.3694.$

Значения параметров позволяют указать тип $Q_{h,g}^3$ и $P_{h,g}^2$: в первом случае имеем $S^3 \cup S^3$ (периодическая траектория принадлежит одной из связных компонент) и $T^2 \cup T^2$; во втором случае имеем $S^1 \times S^2$ и M_3^2 . Заметим, что поворотом подвижных осей и масштабированием можно преобразовать случай 2) к следующей эквивалентной форме:

$$2') (A_1, A_2, A_3) \approx (2.4252, 1.7175, 1.0), r_1 = 1.0, h \approx 3.0672, g \approx 3.1052.$$

Конечно, такое преобразование не изменяет топологию $Q_{h,g}^3$ и $P_{h,g}^2$. Для этого периодического решения нам не удалось построить в фазовом пространстве окрестность, расслоенную концентрическими инвариантными торами. Все близкие траектории имеют сложную структуру, они чувствительны даже к малому изменению начальных условий. Периодическая траектория пересекает $P_{h,g}^2$ в восьми (для 1) и в двенадцати (для 2) точках, стрелками мы укажем лишь приближенное их местоположение на рис. 6, а,б.

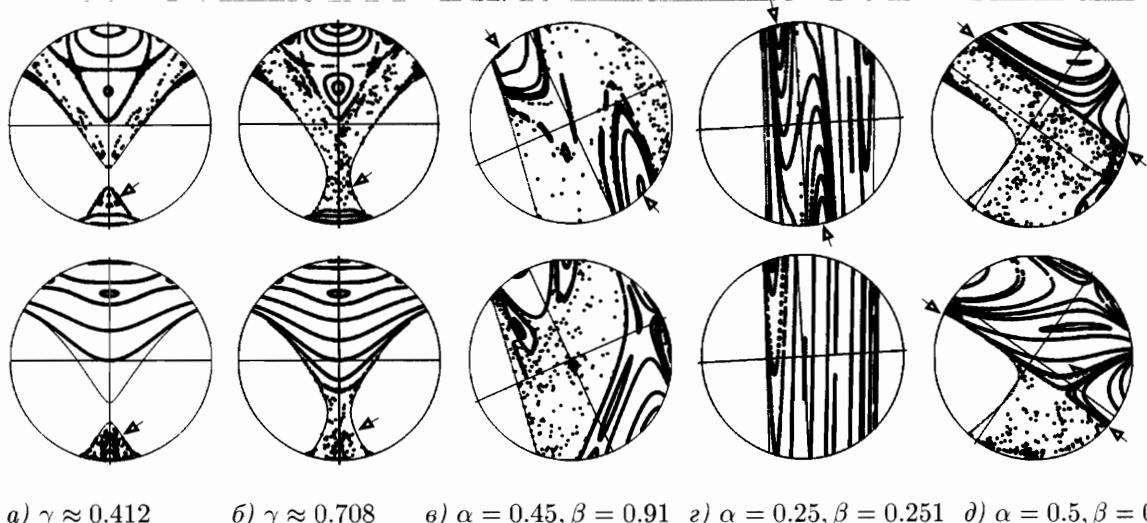


Рис. 6. Сечения поверхностей $Q_{h,g}^3$, несущих решения Коносевича–Поздняковича (а,б), Гриолпи (в,г) и Гесса (д).

Случай Докшевича. При выполнении условий Н.Ковалевского существует частное решение, которое отличается от рассмотренного ранее случая. Снова положим $A_3 = \gamma A_2$, $A_1 = \frac{18\gamma(1-\gamma)}{(10-9\gamma)}A_2$, $\gamma = \frac{(25-2\sqrt{37})}{27}$, $r_2 = r_3 = 0$, тогда инвариантные кривые в фазовом пространстве заданы системой соотношений

$$\begin{aligned}\omega_1^2 &= a_0 + a_1 z^2, \quad \omega_2^2 = b_0 + b_1 z + b_2 z^2, \\ \omega_3^2 &= (c_0 + c_1 z) z^2, \quad \nu_1 = \zeta_0 + \zeta_1 z + \zeta_2 z^2 + \zeta_3 z^3, \\ \nu_2 &= (\eta_0 + \eta_1 z) \omega_1 \omega_2, \quad \nu_3 = (\xi_0 + \xi_1 z^{-1}) \omega_1 \omega_3.\end{aligned}$$

Переменная z связана с t гиперэллиптической квадратурой. Данное решение существует только на одной поверхности $Q_{h,g}^3$, которая соответствует константам

$$g = 0, \quad h = \frac{6(89 + 17\sqrt{37})|r_1|}{(20 - \sqrt{37})\sqrt{17 + 8\sqrt{37}}} \approx 10.2367|r_1|.$$

Таким образом, поверхность $Q_{h,g}^3$ диффеоморфна $\mathbb{R}P^3$, а $P_{h,g}^2$ является тором.

3. Частные решения. Центр масс лежит в главной плоскости инерции.

Физический маятник. Если центр масс тела принадлежит главной плоскости эллипсоида инерции ($r_3 = 0$), тогда при $h \in (-|\mathbf{r}|, \infty)$, $g = 0$ и начальных условиях $\omega_1 = \omega_2 = \nu_3 = 0$ тело движется как физический маятник.

Табл. 1. $r_2 = r_3 = 0$

Решения	$\mathcal{Q}_{h,g}^3$	$\mathcal{P}_{h,g}^2$	Параметры	Циклы	Траектории	$(\alpha, \beta) \in \mathbb{R}^2$
Бобылев– Стеклов	$\mathbb{R}P^3, S^3$	T^2	(3) : A_2, h, g	1,2	1-5	I – IV
	$S^1 \times S^2, K^3$	M_3^2		1,2	1-5	I – IV
Стеклов	$\mathbb{R}P^3$	T^2	(2) : A_1, A_2	2	2	I – IV
Горячев	$\mathbb{R}P^3$	T^2	(1) : A_1	2	2	IV
Чаплыгин	S^3	T^2	(1) : A_1	2	2	IV
Ковалевский	$S^3, \mathbb{R}P^3$	T^2	(1) : A_1	4	1	IV
	$S^1 \times S^2$	M_3^2		4	1	IV
Коносевич– Позднякович	S^3	T^2	(0)	4	1	II
	$S^1 \times S^2$	M_3^2	(0)	6	1	II
Докшевич	$\mathbb{R}P^3$	T^2	(0)	2	2	IV

Остальные фазовые переменные с помощью следующих соотношений

$$\begin{aligned}\nu_1 &= \frac{r_1}{|\mathbf{r}|^2} \left(\frac{A_3}{2} \omega_3^2 - h \right) - \frac{r_2}{|\mathbf{r}|^2} \sqrt{|\mathbf{r}|^2 - \left(\frac{A_3}{2} \omega_3^2 - h \right)^2}, \\ \nu_2 &= \frac{r_2}{|\mathbf{r}|^2} \left(\frac{A_3}{2} \omega_3^2 - h \right) + \frac{r_1}{|\mathbf{r}|^2} \sqrt{|\mathbf{r}|^2 - \left(\frac{A_3}{2} \omega_3^2 - h \right)^2}, \\ A_3 \frac{d\omega_3}{dt} &= \sqrt{|\mathbf{r}|^2 - \left(\frac{A_3}{2} \omega_3^2 - h \right)^2}\end{aligned}$$

выражаются в эллиптических функциях времени. Если $-|\mathbf{r}| < h < |\mathbf{r}|$, тогда на $\mathcal{Q}_{h,g}^3$, диффеоморфной сфере S^3 , существует одна траектория, которая отвечает маятниковым колебаниям центра масс вокруг главной оси. Если $h > |\mathbf{r}|$, тогда на $\mathcal{Q}_{h,g}^3$, диффеоморфной $\mathbb{R}P^3$, существуют две периодические траектории, которые соответствуют вращениям центра масс тела вокруг третьей оси инерции. В случае $r_2 = r_3 = 0$ число маятниковых траекторий на $\mathcal{Q}_{h,g}^3$ удваивается, так как движения возможны вокруг второй и третьей осей инерции. Для $g = 0$ любая неособая поверхность $\mathcal{P}_{h,g}^2$ является тором. Точки пересечения маятниковых траекторий с $\mathcal{P}_{h,g}^2$ соответствуют точкам экстремума функции $|\boldsymbol{\omega}(t)|$.

Случай Гесса. Параметры, характеризующие распределение масс, подчиним следующим условиям

$$r_1 \sqrt{A_1(A_3 - A_2)} = r_2 \sqrt{A_2(A_1 - A_3)}, \quad r_3 = 0, \quad A_1 > A_3 > A_2. \quad (11)$$

Тогда задача интегрирования уравнений (1) на двумерном инвариантном подпространстве, которое задано соотношением Гесса

$$A_1 \omega_1 r_1 + A_2 \omega_2 r_2 = 0$$



и совместными уровнями интегралов (2), сводится к эллиптической квадратуре и к интегрированию линейного дифференциального уравнения второго порядка с мероморфными двоякоперiodическими коэффициентами. Двумерное инвариантное подпространство Гесса принадлежит $\mathcal{Q}_{h,g}^3$ и, в зависимости от значений h, g , заполнено либо квазипериодическими, либо асимптотическими траекториями, стремящимися к предельным

циклам [12]. Укажем одно интересное свойство: инвариантное подпространство всегда связано и разделяет многообразие $\mathcal{Q}_{h,g}^3$ на две непересекающиеся компоненты; следовательно, любая фазовая траектория на $\mathcal{Q}_{h,g}^3$ либо принадлежит семейству решений Гесса, либо целиком принадлежит одной из этих компонент. На рис. 6, ∂ подпространству соответствуют два отрезка (они отмечены стрелками), верхнюю часть поверхности сечения пересекают регулярные, а нижнюю – в основном хаотические траектории.

Бифуркационные кривые (4) делят плоскость $\mathbb{R}^2(h, g)$ на области с пятью возможными типами неособых поверхностей $\mathcal{Q}_{h,g}^3$ (см. рис. 2). Решение Гесса существует только на многообразиях $S^3, S^1 \times S^2$ и \mathbb{RP}^3 . Если $\mathcal{Q}_{h,g}^3$ состоит из двух связных компонент, тогда решение Гесса принадлежит той компоненте, которая диффеоморфна многообразию S^3 . Кроме того, это решение существует не при любых допустимых значениях h, g и параметрические ограничения могут быть записаны в виде неравенства. Область допустимых значений констант h, g в этом случае исследована А.М.Ковалевым [12]. Решения Гесса существуют только в той части плоскости $\mathbb{R}^2(h, g)$, которая ограничена кривой (4²) с параметром $\sigma_* = -|r|^2 A_3^{-1}$. Соответствующие неравенству $|\sigma| \leq \sigma_0^{-\frac{1}{4}}$ дуги этой кривой, как мы выяснили в п.1, принадлежат бифуркационному множеству (на рис. 2, *a* кривая (4²) разделяет области *ii*, *iii*). Подстановка $r_*^2 = (\beta - \alpha)\alpha^{-1}(1 - \beta)^{-1}$ в (6) позволяет получить уравнение кривой, которая отделяет узкую подобласть, прилегающую к интервалу $\{\alpha = \beta, \alpha \in (0.5, 0.75)\}$ на плоскости $\mathbb{R}^2(\alpha, \beta)$. Для параметров (α, β) , принадлежащих этой подобласти, бифуркационные диаграммы изображены на рис. 2, *b, в*. Почти все траектории решения Гесса имеют бесконечное число пересечений с поверхностью сечения $\mathcal{P}_{h,g}^2$, которая, в зависимости от значений h, g , является тором, M_2^2 или M_3^2 .

Случай Гриоли. Пусть $r_1\sqrt{A_3 - A_2} + r_2\sqrt{A_1 - A_3} = 0$, $A_1 > A_3 > A_2$, $r_3 = 0$, тогда существует частное решение, в котором зависимость фазовых переменных от времени выражается в тригонометрических функциях:

$$\omega_1 = a_0 + a_1 \cos \mu_0 t, \quad \omega_2 = a_1 - a_0 \cos \mu_0 t, \quad \omega_3 = \mu_0 \sin \mu_0 t,$$

$$\nu_1 = \zeta_0 \cos \mu_0 t + \zeta_1 \sin^2 \mu_0 t, \quad \nu_2 = \eta_0 \cos \mu_0 t + \eta_1 \sin^2 \mu_0 t, \quad \nu_3 = (\xi_0 + \xi_1 \cos \mu_0 t) \sin \mu_0 t.$$

Двухпараметрическое семейство поверхностей $\mathcal{Q}_{h,g}^3$ содержит это частное решение, константы интегралов можно выразить через параметры A_i :

$$h = \frac{A_1 + A_2}{2(A_1^2 + A_1 A_2 + A_2^2 - A_1 A_3 - A_2 A_3)^{\frac{1}{2}}}, \quad g = \frac{A_1 A_2}{(A_1^2 + A_1 A_2 + A_2^2 - A_1 A_3 - A_2 A_3)^{\frac{3}{4}}}.$$

Бифуркационные диаграммы случая Гриоли качественно не отличаются от диаграмм случая Гесса. Допустимые значения h, g принадлежат областям *i, iii* (см. рис. 2), следовательно, неособые $\mathcal{Q}_{h,g}^3$ диффеоморфизмы S^3 либо $S^1 \times S^2$.

Случай Докшевича. Если параметры тела связаны условиями (11), тогда существует частное решение уравнений (1), которое отличается от решения Гесса, так как инвариантное многообразие задано системой соотношений

$$\omega_1 = a_0 z^{-1} + a_1 z, \quad \omega_2 = b_0 z^{-1} + b_1 z, \quad \omega_3^2 = c_0 z^{-2} + c_1 + c_2 z^2,$$

$$\nu_1 = \zeta_0 + \zeta_1 z^2, \quad \nu_2 = \eta_0 + \eta_1 z^2, \quad \nu_3 = \xi_0 z \omega_3.$$

Табл. 2. $r_3 = 0$

Решения	$\mathcal{Q}_{h,g}^3$	$\mathcal{P}_{h,g}^2$	Параметры	Циклы	Траектории
Физический маятник	S^3	T^2	(4) : A_1, A_2, r_1, h	2	1,2
	$\mathbb{R}P^3$	T^2		1	2,4
Гесс	$\mathbb{R}P^3, S^3, S^1 \times S^2$	T^2, M_2^2, M_3^2	(4) : A_1, A_2, h, g	∞	∞
Гриоли	S^3	T^2	(2) : A_1, A_2	1	1
	$S^1 \times S^2$	M_3^2		1	1
Докшевич	S^3	T^2	(2) : A_1, A_2	1	2

Функция $z(t)$ является эллиптической функцией Якоби. Решение принадлежит изоэнергетическим поверхностям, зависящим от двух независимых параметров. Интегральные константы имеют вид:

$$g = 0, \quad h = \frac{3A_1A_2(A_1 + A_2 - d)|\mathbf{r}|}{(A_1 + A_2 + 2d)(2A_1A_3 + 2A_2A_3 - 3A_1A_2 - 2A_3d))} + |\mathbf{r}| \in (-|\mathbf{r}|, |\mathbf{r}|),$$

где $d^2 = A_1^2 + A_2^2 - A_1A_2$. Поверхности $\mathcal{Q}_{h,g}^3$ диффеоморфны сфере S^3 , на каждой из них расположены две траектории этого семейства, а также расположено семейство решений Гесса. Одна из траекторий решения Гесса совпадает с траекторией физического маятника. На рис. 4, g, d отмечены точки пересечения траекторий Докшевича и Гесса с поверхностью $\mathcal{P}_{h,g}^2$, которая всегда есть тор.

1. Фоменко А.Т. Симплектическая геометрия. Методы и приложения. – М.: Изд-во Моск. ун-та, 1988. – 413 с.
2. Oshemkov A.A. Fomenko invariants for the main integrable cases of the rigid body motion equations // Advances in Sov. Math. – 1991. – 6. – P. 67-146.
3. Козлов В.В. Вариационное исчисление в целом и классическая механика // Успехи матем. наук – 1985. – 40, вып.2. – С. 33-60.
4. Каток С.Б. Бифуркационные множества и интегральные многообразия в задаче о движении тяжелого твердого тела // Там же. – 1972. – 27, вып.2. – С. 126-132.
5. Татаринов Я.В. Портреты классических интегралов задачи о вращении твердого тела вокруг неподвижной точки // Вестн. Моск. ун-та. Сер. Математика и механика. – 1974. – N 6. – С. 99-105.
6. Арнольд В.И. Математические методы классической механики. – М.: Наука, 1974. – 432 с.
7. Gashenenko I.N. Angular velocity of the Kovalevskaya top // Regular and chaotic dynamics. – 2000. – 5, N 1. – P. 104-113.
8. Гашененко И.Н. Инвариантные множества в пространстве угловых скоростей тяжелого гиростата // Механика твердого тела. – 2000. – Вып. 30. – С. 79-87.
9. Харламов П.В. Лекции по динамике твердого тела. – Новосибирск: Изд-во Новосибир. ун-та, 1965. – 221 с.
10. Leimanis E. The general problem of the motion of coupled rigid bodies about a fixed point. – Berlin-Heidelberg: Springer-Verlag, 1965. – 337p.
11. Горр Г.В., Кудряшова Л.В., Степанова Л.А. Классические задачи динамики твердого тела. Развитие и современное состояние. – Киев: Наукова думка, 1978. – 296с.
12. Ковалев А.М. Подвижный годограф угловой скорости в решении Гесса задачи о движении тела, имеющего неподвижную точку // Прикл. математика и механика. – 1968. – 32, вып.6. – С. 1111-1118.